

[AccueilRevenir à l'accueilCollectionBoite_038 | Rue d'Ulm, circa 1944-1950.CollectionBoite_038-25-chem | La Cybernétique et les machines.](#)
[Item\[Maze solving machine - suite\]](#)

[Maze solving machine - suite]

Auteur : Foucault, Michel

Présentation de la fiche

Coteb038_f0532

SourceBoite_038-25-chem | La Cybernétique et les machines.

LangueFrançais

TypeFicheLecture

RelationNumérisation d'un manuscrit original consultable à la BnF, département des Manuscrits, cote NAF 28730

Références éditoriales

Éditeuréquipe FFL (projet ANR *Fiches de lecture de Michel Foucault*) ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle).

Droits

- Image : Avec l'autorisation des ayants droit de Michel Foucault. Tous droits réservés pour la réutilisation des images.
- Notice : équipe FFL ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle). Licence Creative Commons Attribution - Partage à l'Identique 3.0 (CC BY-SA 3.0 FR).

Notice créée par [équipe FFL](#) Notice créée le 22/07/2020 Dernière modification le 23/04/2021

L'ouïe est obtenue de la façon suivante:
une fois que le but est atteint, supposons que
on renvoie sur le sensing-finger en 1 point
différent de la pyramide et que on le positionne
opposé au N^{W} . La machine E^{W} va compléter le
cercle de mots; et si le but n'est pas atteint, et
le cercle de terminés de mots (24 des cas) la ⁵³²
machine "décide" que le labyrinthe a été
changé, et que l'ancienne solution ne convient
+. Le circuit revient au type de stratégie
"exploratoire" qui, mal E^{W} , est assuré de
trouver 1 solution.

N.B.:

γ de mémoire est total E^{W} indifférencé,
en ce sens qu'on peut prendre 1 groupe de fils
conduisant du rest du circuit à la mémoire,
le fil γ l'un est dans la direction E^{W} , un et
le direction N^{S} , la machine opère correct E^{W}
sans chang E^{W} significatif, bien que les données
correspondent à 1 armé sont emmagasinés
à 1 point différent de la mémoire.

2/ Il y a 2 le système 1 gère de "feed-
back loops": le + important est celui qui va
du sensing-finger à travers le circuit jusqu'aux
moteurs de direction, et de N^{S} au sensing
finger par le mot même des moteurs.



Normalement on change le signe d'un
feed-back loop, l'opération du système est
devenue (différence entre 1 feed-back positif et
1 feed-back négatif) -

or sur cette machine on peut changer plus de
2 signes, un en 2, et les "feed-back connectés"
et la machine va continuer à opérer correctement.
ce qui change est la signification de gauche ;
si on change 1 des feed-back loops, le
controle de gauche est le contraire du signal de
manche, devient mot et le un des aiguilles de
manche. si tu 2 changes, la stratégie se renverse
la même