

[AccueilRevenir à l'accueilCollectionBoite_038 | Rue d'Ulm, circa 1944-1950.CollectionBoite_038-26-chem | Cybernétique. Item\[Dubarle. Idées scientifiques actuelles et domination des faits humains - suite\]](#)

[Dubarle. Idées scientifiques actuelles et domination des faits humains - suite]

Auteur : Foucault, Michel

Présentation de la fiche

Coteb038_f0567

SourceBoite_038-26-chem | Cybernétique.

LangueFrançais

TypeFicheLecture

RelationNumérisation d'un manuscrit original consultable à la BnF, département des Manuscrits, cote NAF 28730

Références éditoriales

Éditeuréquipe FFL (projet ANR *Fiches de lecture de Michel Foucault*) ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle).

Droits

- Image : Avec l'autorisation des ayants droit de Michel Foucault. Tous droits réservés pour la réutilisation des images.
- Notice : équipe FFL ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle). Licence Creative Commons Attribution - Partage à l'Identique 3.0 (CC BY-SA 3.0 FR).

Notice créée par [équipe FFL](#) Notice créée le 22/07/2020 Dernière modification le 23/04/2021

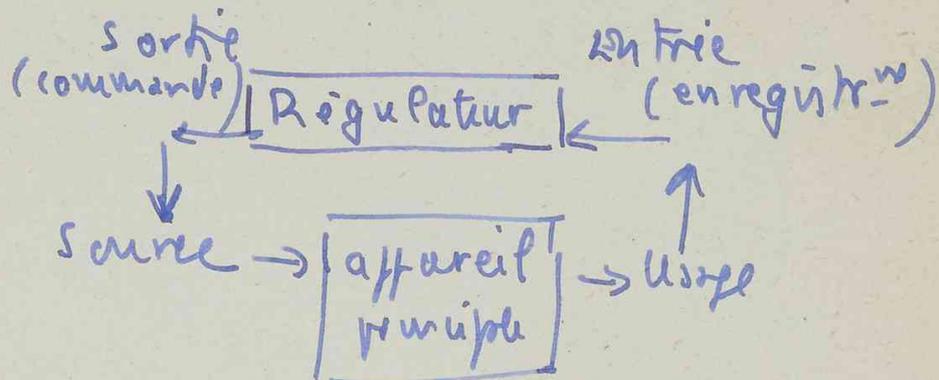
b) Puis on ajoute 1 second me canique.
est trait de faças

566

1 a enregister les imprimés auxquels
l'installation doit répondre

2 a définir à partir de ces enregistre^{rs} les
~~imprimés auxquels il faut que l'installation~~
~~corresponde~~ l'action de "réglage" des h^{rs}
à modifier et \pm proportion convenable, le
rapport en h^{rs} le dispositif H entier, et ce qui
en est fourni à l'en h^{rs}

3 a exécuter cette action de réglage, et
faire qu'elle est de finie



L'In h^{rs}
(degré de liberté
commande par la
régulation)

Sortie
(\pm éléments et attention
de la minutie de
la régulation)



3/ Les servo mécanismes. On peut en
considérer comme liés à la sortie, non pas strictement
la circonstance imprévue, mais la perurbation
qu'elle tend à introduire et la fonction W:
perurbation qui provoque 1 écart de fonction
W.

On appelle servo-mécanisme 1 dispositif
à partir duquel on a pu réaliser 1 telle régulation
de fonction W à partir de la détection d'un écart
qui est ce qu'il y a à y produire.

Or, dans un servo mécanisme, la partie W
du dispositif est destinée à l'exécution de tâche.
La partie régulatrice transmet au niveau de
l'information relative à cette tâche et à cette
exécution

- en drive et 2^e éléments peuvent travailler sans
emprunt énergétique au 1^{er} élément. Sa fonction
s'apparente à celle du di'mano de Maxwell.
- "La fonction du régulateur est de résoudre
certains transferts d'énergie d'information non
d'énergie."