

[Accueil](#)[Revenir à l'accueil](#)[Collection Boite_044_B | Neurophysiologie Lagache & EEG. \[B\]](#)[Collection Boite_044_B-23-chem | La perception et l'information. Item](#)[\[Pitt et Mac Culloch. How we know Universals. The perception of auditory and visual forms \(suite\)\]](#)

[Pitt et Mac Culloch. How we know Universals. The perception of auditory and visual forms (suite)]

Auteur : Foucault, Michel

Présentation de la fiche

Coteb044_B_f0475

SourceBoite_044_B-23-chem | La perception et l'information.

LangueFrançais

TypeFicheLecture

RelationNumérisation d'un manuscrit original consultable à la BnF, département des Manuscrits, cote NAF 28730

Références éditoriales

Éditeuréquipe FFL (projet ANR *Fiches de lecture de Michel Foucault*) ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle).

Droits

- Image : Avec l'autorisation des ayants droit de Michel Foucault. Tous droits réservés pour la réutilisation des images.
- Notice : équipe FFL ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle). Licence Creative Commons Attribution - Partage à l'Identique 3.0 (CC BY-SA 3.0 FR).

Notice créée par [équipe FFL](#) Notice créée le 25/08/2020 Dernière modification le 23/04/2021

$$(2) \begin{cases} x = x_R = r(\xi_L, \eta_L) \\ y = y_R = q(\xi_L, \eta_L) \end{cases}, \text{ si } x > 0$$

et

$$(3) \begin{cases} x = x_L = p(\xi_R, \eta_R) \\ y = y_L = q(\xi_R, \eta_R) \end{cases}, \text{ si } x \leq 0$$

On remplace dans l'équation (1) les
constantes de coefficients, on obtient

$$\bar{x} = \bar{x}_R - \bar{x}_L \quad \text{et} \quad \bar{y} = \bar{y}_R + y_L$$

$$\bar{x}_R = \int_{C_R} \int \Phi_L(\xi, \eta) r(\xi, \eta) J(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$\bar{y}_R = \int_{C_R} \int \Phi_L(\xi, \eta) q(\xi, \eta) J(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$\bar{x}_L = \int_{C_L} \int \Phi_R(\xi, \eta) p(\xi, \eta) J d\xi d\eta$$

$$\bar{y}_L = \int_{C_L} \int \Phi_R(\xi, \eta) q(\xi, \eta) J d\xi d\eta.$$

Dans l'équation :

$$J(\xi, \eta) = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \xi} & \frac{\partial r}{\partial \eta} \\ \frac{\partial q}{\partial \xi} & \frac{\partial q}{\partial \eta} \end{pmatrix}$$

BnF
MSS

et

$$\left\{ \begin{array}{l} \Phi_2 (\xi, \eta) = \varphi [\bar{-r}(\xi, \eta), q(\xi, \eta)] \\ \Phi_R (\xi, \eta) = \varphi [r(\xi, \eta), q(\xi, \eta)] \end{array} \right.$$

ce sont les distributions de triplance sur le support des coefficients.

Il importe peu que le résultat final que le vecteur des grandeurs (\bar{x}, \bar{y}) détermine la fréquence moyenne et la moyenne des vitesses, ou que cette dernière soit autre couple de nombres u et v qui augmentent de manière monotone respectivement avec la vitesse et l'angle d'aspiration, avec elle. Les deux dernières sont alors le vecteur qui détermine (u, v) et le temps (\bar{x}, \bar{y}) ; et finalement (u, v) et (\bar{x}, \bar{y}) doivent coïncider à l'origine des axes vides.

... De plus ...

Si l'exemple peut être considéré généralement pour fournir de l'information sur le sens de ce mécanisme qui assure la visibilité sous le groupe arbitraire G .

Parmi toutes les séries de transformations T_θ d'affinités, il y en a une qui peuvent être choisies