

[AccueilRevenir à l'accueilCollectionBoite_044_B | Neurophysiologie Lagache & EEG. \[B\]CollectionBoite_044_B-23-chem | La perception et l'information. Item\[Pitt et Mac Culloch. How we know Universals. The perception of auditory and visual forms \(suite\)\]](#)

[Pitt et Mac Culloch. How we know Universals. The perception of auditory and visual forms (suite)]

Auteur : Foucault, Michel

Présentation de la fiche

Coteb044_B_f0475

SourceBoite_044_B-23-chem | La perception et l'information.

LangueFrançais

TypeFicheLecture

RelationNumérisation d'un manuscrit original consultable à la BnF, département des Manuscrits, cote NAF 28730

Références éditoriales

Éditeuréquipe FFL (projet ANR *Fiches de lecture de Michel Foucault*) ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle).

Droits

- Image : Avec l'autorisation des ayants droit de Michel Foucault. Tous droits réservés pour la réutilisation des images.
- Notice : équipe FFL ; projet EMAN (Thalim, CNRS-ENS-Sorbonne nouvelle). Licence Creative Commons Attribution - Partage à l'Identique 3.0 (CC BY-SA 3.0 FR).

Notice créée par [équipe FFL](#) Notice créée le 25/08/2020 Dernière modification le 23/04/2021

le mapping suivant

475

$$(2) \begin{cases} x = x_R = r(\xi_L, \eta_L) \\ y = y_R = q(\xi_L, \eta_L) \end{cases}, \text{ si } x > 0$$

et

$$(3) \begin{cases} x = x_L = r(\xi_R, \eta_R) \\ y = y_L = q(\xi_L, \eta_L) \end{cases}, \text{ si } x \leq 0$$

À partir former les équations (1) et les coordonnées de coefficients, on aura

$$\bar{x} = \bar{x}_R - \bar{x}_L \quad \text{et} \quad \bar{y} = \bar{y}_R + \bar{y}_L$$

$$\bar{x}_R = \int_{C_R} \int \Phi_L(\xi, \eta) r(\xi, \eta) J(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$\bar{y}_R = \int_{C_R} \int \Phi_L(\xi, \eta) q(\xi, \eta) J(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$\bar{x}_L = \int_{C_R} \int \Phi_R(\xi, \eta) r(\xi, \eta) J d\xi d\eta$$

$$\bar{y}_L = \int_{C_R} \int \Phi_R(\xi, \eta) q(\xi, \eta) J d\xi d\eta$$

On a équation :

$$J(\xi, \eta) = \begin{vmatrix} \frac{\partial r}{\partial \xi} & \frac{\partial r}{\partial \eta} \\ \frac{\partial q}{\partial \xi} & \frac{\partial q}{\partial \eta} \end{vmatrix}$$

BnF
MSS

et

$$\left\{ \begin{array}{l} \Phi_1(\xi, \eta) = \varphi[-r(\xi, \eta), q(\xi, \eta)] \\ \Phi_2(\xi, \eta) = \varphi[r(\xi, \eta), q(\xi, \eta)] \end{array} \right.$$

is sont les distributions de brillance sur la surface du collecteur.

Il importe peu par le résultat final que le vrai centre de gravité $(\bar{x}, \bar{y})$ détermine la trajectoire du centre envoyé et les muscles ou muscles en qui il y a d 1 autre couple de nombres u et v qui augmentent de manière monotone respectivement avec x et y et finissent disparaissant avec elle. Le genre de vent u mouvements $\pm$ direction qui diminue (u, v) et en même temps $(\bar{x}, \bar{y})$; et finissent (u, v) et $(\bar{x}, \bar{y})$ croissent étonnamment à l'origine des axes usuels.

... De v? ma Q...

Et exemple peut être direct $\pm^2$ générale et fournir de 1/pe uniforme par le sens de référence mécanique qui assure $\pm$ invariance sous $\pm$ groupe arbitraire G .

Parmi de la série des transformations T_φ d'apparition, $\pm$ d'entre elle φ_0 et choisit